

# Chapitre 3 : Angles orientés. Trigonométrie

## I Angles orientés de vecteurs

Dans tout ce chapitre, on considère des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  non nuls, de sorte que l'angle de vecteurs  $(\vec{u} ; \vec{v})$  soit bien défini.

### I.1 Rappels sur le cercle trigonométrique

On se place dans un repère orthonormé  $(O; \vec{i}; \vec{j})$ .

Le cercle trigonométrique est le cercle de centre  $O$  et de rayon 1, pour lequel on a choisi pour sens direct le sens inverse des aiguilles d'une montre.

On enroule l'axe gradué des nombres réels sur le cercle en plaçant l'origine des réels en  $I$ .

Alors, à tout nombre réel  $x$  correspond un unique point  $M$  sur le cercle.

On dit que  $M$  est l'image de  $x$  sur le cercle, ou que  $x$  est une abscisse curviligne de  $M$ .

$x$  est une mesure en radian de l'angle orienté de vecteurs  $(\vec{i}; \overrightarrow{OM})$ .

Intérêt de mesurer les angles en radians :

Lorsque  $x \in [0; 2\pi[$ , la longueur de l'arc de cercle  $\widehat{OM}$  est une mesure de l'angle  $(\vec{i}; \overrightarrow{OM})$  (en radians).

#### Remarque

Le cercle trigonométrique a pour rayon 1, son périmètre est donc ...

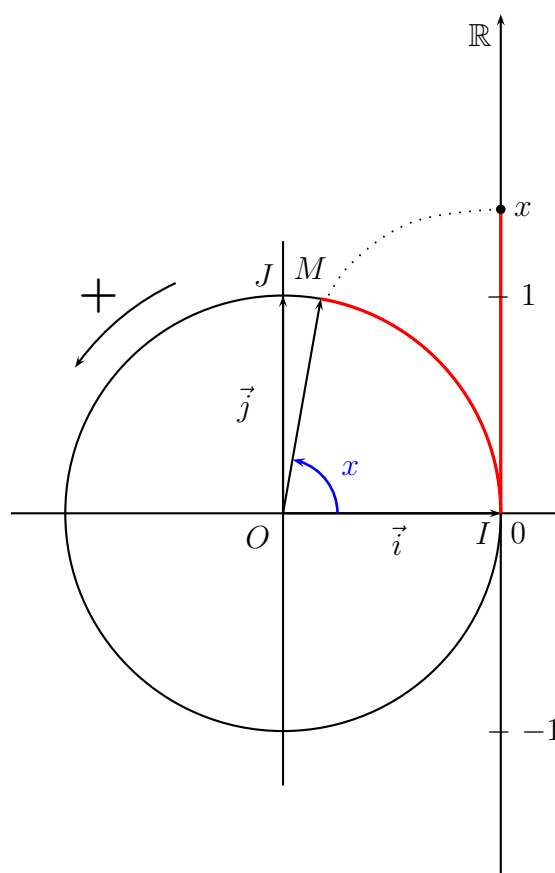
Deux nombres réels ont la même image sur le cercle trigonométrique ssi ...

.....

Les réels  $x$  et  $x'$  ont la même image ssi il existe ...

Notation et vocabulaire :

On dit alors que  $x$  est congru à  $x'$  modulo  $2\pi$  et on note  $x = x' \pmod{2\pi}$ .

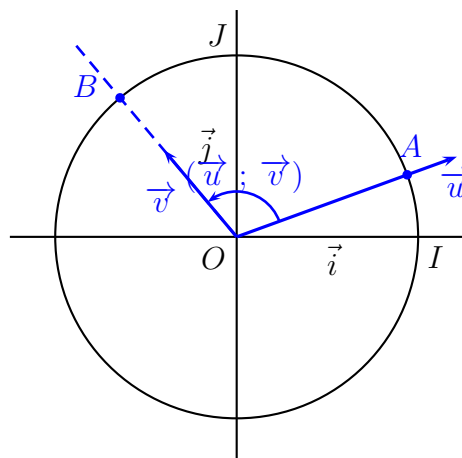


## I.2 Mesures des angles orientés

### Définition

Soient  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  deux vecteurs non nuls. Notons  $A$  et  $B$  les points d'intersection du cercle trigonométrique avec les demi-droites  $[O; \vec{u}]$  et  $[O; \vec{v}]$ .

On appelle mesure de l'angle orienté  $(\vec{u}; \vec{v})$  les nombres réels  $b - a$  où :  
 $a$  est une abscisse curviligne de  $A$ ,  
 $b$  est une abscisse curviligne de  $B$ .



### Remarque (Cas particuliers)

- Angle nul :  $(\vec{u}; \vec{u}) = 0 [2\pi]$ .
- Angle plat :  $(-\vec{u}; \vec{u}) = \pi [2\pi]$ .
- Angle droit :  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux si et seulement si  $(\vec{u}; \vec{v}) = \frac{\pi}{2} [2\pi]$  ou  $(\vec{u}; \vec{v}) = -\frac{\pi}{2} [2\pi]$ .

### Propriété

Si  $x$  est une mesure de l'angle orienté de vecteurs  $(\vec{u}; \vec{v})$ , alors toutes les mesures de  $(\vec{u}; \vec{v})$  sont de la forme  $x + 2k\pi$  avec  $k \in \mathbb{Z}$ .

On écrit  $(\vec{u}; \vec{v}) = x [2\pi]$ .

### Démonstration

On reprend les notations de la définition. Considérons deux mesures  $b - a$  et  $b' - a'$  de  $(\vec{u}; \vec{v})$ . Comme  $a$  et  $a'$  sont deux abscisses curvilignes du point  $A$ , il existe  $n \in \mathbb{Z}$  tel que  $a' = a + 2n\pi$ .

De même, il existe  $m \in \mathbb{Z}$  tel que  $b' = b + 2m\pi$ .

Alors,  $b' - a' = b + 2m\pi - (a + 2n\pi) = b - a + 2(m - n)\pi$ .  $k = m - n \in \mathbb{Z}$ .

Deux mesures de  $(\vec{u}; \vec{v})$  diffèrent d'un multiple de  $2\pi$ . □

### Définition (Mesure principale)

Parmi toutes les mesures de l'angle  $(\vec{u}; \vec{v})$ , une seule appartient à l'intervalle  $] - \pi; \pi]$ . Cette mesure est la mesure principale de  $(\vec{u}; \vec{v})$ .

## I.3 Propriétés des angles orientés

### Théorème (Relation de Chasles)

Quels que soient les vecteurs non nuls  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$  :

$$(\vec{u}; \vec{v}) + (\vec{v}; \vec{w}) = (\vec{u}; \vec{w}) [2\pi]$$



## II Trigonométrie

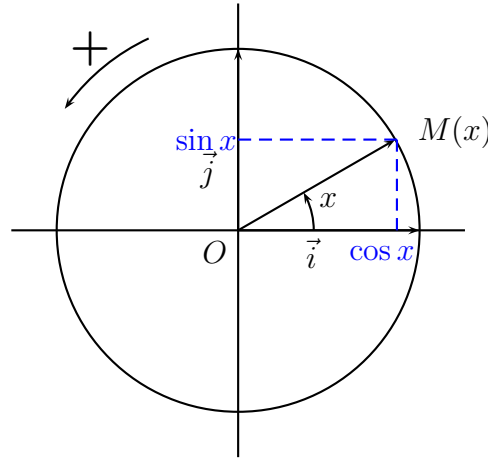
### II.1 Cosinus et sinus d'un réel

#### Définition

Soit  $x \in \mathbb{R}$ . Notons  $M(x)$  l'image de  $x$  sur le cercle trigonométrique.

Le cosinus de  $x$  est l'abscisse de  $M$  dans le repère  $(O; \vec{i}; \vec{j})$ . On le note  $\cos x$ .

Le sinus de  $x$  est l'ordonnée de  $M$  dans  $(O; \vec{i}; \vec{j})$ . On le note  $\sin x$ .



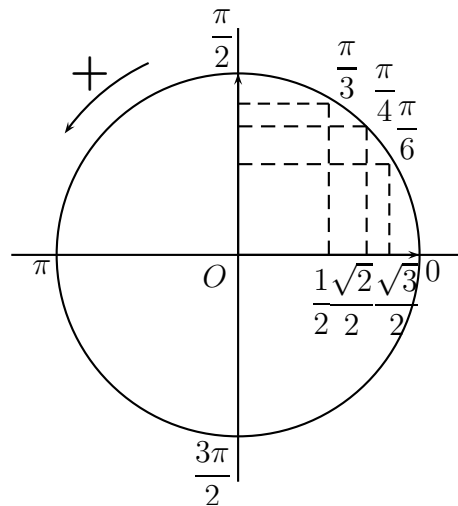
#### Propriété (Conséquences immédiates)

Pour tout  $x$  réel, on a :

- $-1 \leq \cos x \leq 1$  et  $-1 \leq \sin x \leq 1$ .
- Pour tout  $k \in \mathbb{Z}$ ,  $\cos(x + 2k\pi) = \cos(x)$  et  $\sin(x + 2k\pi) = \sin(x)$ .
- $\cos^2 x + \sin^2 x = 1$ .

#### Propriété (valeurs remarquables)

$x$	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$	$\pi$
$\cos(x)$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	-1
$\sin(x)$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	0

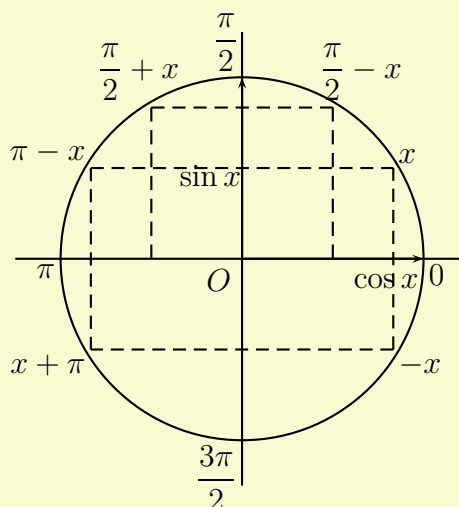


### II.2 Angles associés

## Théorème

Pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,

$$\begin{aligned} \cos(-x) &= \cos(x) \\ \sin(-x) &= -\sin(x) \\ \cos(x + \pi) &= -\cos(x) \\ \sin(x + \pi) &= -\sin(x) \\ \cos(\pi - x) &= -\cos(x) \\ \sin(\pi - x) &= \sin(x) \\ \cos\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \sin(x) \\ \sin\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \cos(x) \\ \cos\left(\frac{\pi}{2} + x\right) &= -\sin(x) \\ \sin\left(\frac{\pi}{2} + x\right) &= \cos(x) \end{aligned}$$



## Exercice 1

1. cos et sin, angles associés

[ressource 35](#)

[ressource 19](#)

[ressource 1126](#)

2. mesure principale :

[ressource 251](#)

[ressource 568](#)

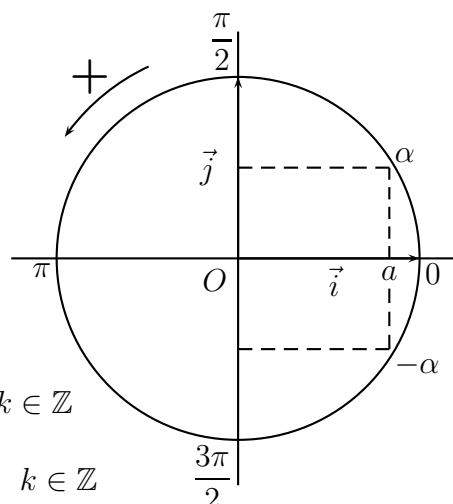
[ressource 567](#)

## II.3 Équations $\cos(x) = a$ , $\sin(x) = a$ , $a \in \mathbb{R}$ .

### II.3.a Équation $\cos(x) = a$ , $a \in \mathbb{R}$ .

- Si  $a < -1$  ou si  $a > 1$ , on remarque que l'équation n'a pas de solution. En effet, pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,  $-1 \leq \cos x \leq 1$ .
- Sinon, ( $-1 \leq a \leq 1$ ), il existe  $\alpha \in \mathbb{R}$  tel que  $\cos(\alpha) = a$ .  
 $\cos(x) = a \Leftrightarrow \cos(x) = \cos(\alpha)$ .  
 En étudiant le cercle trigonométrique, on obtient alors :

$$\cos(x) = \cos(\alpha) \Leftrightarrow \begin{cases} x = \alpha + k2\pi, & k \in \mathbb{Z} \\ \text{ou} \\ x = -\alpha + k2\pi, & k \in \mathbb{Z} \end{cases}$$



### II.3.b Équation $\sin(x) = a$ , $a \in \mathbb{R}$ .

- De même que précédemment, si  $a < -1$  ou si  $a > 1$  l'équation n'a pas de solution. En effet, pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,  $-1 \leq \sin x \leq 1$ .
- Sinon, ( $-1 \leq a \leq 1$ ), il existe  $\alpha \in \mathbb{R}$  tel que  $\sin(\alpha) = a$ .  
 $\sin(x) = a \Leftrightarrow \sin(x) = \sin(\alpha)$ .  
En étudiant le cercle trigonométrique, on obtient alors :

$$\sin(x) = \sin(\alpha) \Leftrightarrow \begin{cases} x = \alpha + k2\pi, & k \in \mathbb{Z} \\ \text{ou} \\ x = \pi - \alpha + k2\pi, & k \in \mathbb{Z} \end{cases}$$

